

# 시간표

기관명 : 경남대학교 산학협력단 일자리창출지원사업단

과정명 : 스마트메카트로닉스 및 시스템구조설계

일수 및 시간 : 25일/80시간

시간 일자		1교시	2교시	3교시	4교시	1일 시간	누적 시간
		18:00 ~ 18:50	19:00 ~ 19:50	20:00 ~ 20:50	21:00 ~ 21:50		
1일차	과목명	전동기 개요/전동기 분류 및 구조(Classic)	전동기 개요/전동기 분류 및 구조(Classic)	전동기 개요/전동기 분류 및 구조(Classic)		3	3
	교/강사	정태욱	정태욱	정태욱			
	장소	성훈관 강의실	성훈관 강의실	성훈관 강의실			
2일차	과목명	전동력 응용 설비/기본 전동력 장치/전동력/부하의 역학	전동력 응용 설비/기본 전동력 장치/전동력/부하의 역학	전동력 응용 설비/기본 전동력 장치/전동력/부하의 역학		3	6
	교/강사	정태욱	정태욱	정태욱			
	장소	성훈관 강의실	성훈관 강의실	성훈관 강의실			
3일차	과목명	기본 자기이론(Magnetics)/자기회로 특성/영구자석의 B-H 특성	기본 자기이론(Magnetics)/자기회로 특성/영구자석의 B-H 특성	기본 자기이론(Magnetics)/자기회로 특성/영구자석의 B-H 특성		3	9
	교/강사	정태욱	정태욱	정태욱			
	장소	성훈관 강의실	성훈관 강의실	성훈관 강의실			
4일차	과목명	직류전동기 I (DC Motor)/- 회전자크 발생 원리/- 특성에 근거한 직류 전동기의 분류	직류전동기 I (DC Motor)/- 회전자크 발생 원리/- 특성에 근거한 직류 전동기의 분류	직류전동기 I (DC Motor)/- 회전자크 발생 원리/- 특성에 근거한 직류 전동기의 분류		3	12
	교/강사	정태욱	정태욱	정태욱			
	장소	성훈관 강의실	성훈관 강의실	성훈관 강의실			
5일차	과목명	직류전동기 II (DC Motor)/-직류전동기 구동 실습 / 속도제어/직류전동기 분해, 구조 이해	직류전동기 II (DC Motor)/-직류전동기 구동 실습 / 속도제어/직류전동기 분해, 구조 이해	직류전동기 II (DC Motor)/-직류전동기 구동 실습 / 속도제어/직류전동기 분해, 구조 이해		3	15
	교/강사	정태욱	정태욱	정태욱			
	장소	성훈관 강의실	성훈관 강의실	성훈관 강의실			
6일차	과목명	유도전동기 I/ 단상 및 3상 회전자계 이론/ 구동방식에 따른 유도기의 분류	유도전동기 I/ 단상 및 3상 회전자계 이론/ 구동방식에 따른 유도기의 분류	유도전동기 I/ 단상 및 3상 회전자계 이론/ 구동방식에 따른 유도기의 분류		3	18
	교/강사	정태욱	정태욱	정태욱			
	장소	성훈관 강의실	성훈관 강의실	성훈관 강의실			
7일차	과목명	유도전동기 II/ 유도전동기 구동 실습 / 속도제어/ 단상 및 3상 유도전동기의 제어	유도전동기 II/ 유도전동기 구동 실습 / 속도제어/ 단상 및 3상 유도전동기의 제어	유도전동기 II/ 유도전동기 구동 실습 / 속도제어/ 단상 및 3상 유도전동기의 제어		3	21
	교/강사	정태욱	정태욱	정태욱			
	장소	성훈관 강의실	성훈관 강의실	성훈관 강의실			
8일차	과목명	BLDC 전동기 I/BLDC 전동기의 구조/BLDC 전동기의 자기회로 해석방법	BLDC 전동기 I/BLDC 전동기의 구조/BLDC 전동기의 자기회로 해석방법	BLDC 전동기 I/BLDC 전동기의 구조/BLDC 전동기의 자기회로 해석방법		3	24
	교/강사	정태욱	정태욱	정태욱			
	장소	성훈관 강의실	성훈관 강의실	성훈관 강의실			
9일차	과목명	BLDC 전동기 II/BLDC 전동기의 전압방정식/BLDC 전동기와 PMSM의 특성 비교	BLDC 전동기 II/BLDC 전동기의 전압방정식/BLDC 전동기와 PMSM의 특성 비교	BLDC 전동기 II/BLDC 전동기의 전압방정식/BLDC 전동기와 PMSM의 특성 비교		3	27
	교/강사	정태욱	정태욱	정태욱			
	장소	성훈관 강의실	성훈관 강의실	성훈관 강의실			
10일차	과목명	BLDC 전동기 III/BLDC 구동 실습/ 속도제어/	BLDC 전동기 III/BLDC 구동 실습/ 속도제어/	BLDC 전동기 III/BLDC 구동 실습/ 속도제어/		3	30
	교/강사	정태욱	정태욱	정태욱			
	장소	성훈관 강의실	성훈관 강의실	성훈관 강의실			
11일차	과목명	3상 인버터 드라이브 I,II/3상 인버터 구조 및 구동원리/ P-SIM 인버터 회로 설계	3상 인버터 드라이브 I,II/3상 인버터 구조 및 구동원리/ P-SIM 인버터 회로 설계	3상 인버터 드라이브 I,II/3상 인버터 구조 및 구동원리/ P-SIM 인버터 회로 설계		3	33
	교/강사	정태욱	정태욱	정태욱			
	장소	성훈관 강의실	성훈관 강의실	성훈관 강의실			

# 시간표

기관명 : 경남대학교 산학협력단 일자리창출지원사업단

과정명 : 스마트메카트로닉스 및 시스템구조설계

일수 및 시간 : 25일/80시간

시간 일자		1교시	2교시	3교시	4교시	1일 시간	누적 시간
		18:00 ~ 18:50	19:00 ~ 19:50	20:00 ~ 20:50	21:00 ~ 21:50		
12일차	과목명	전자기 해석 Tool Maxwell 프로그램 소개/해석 Tool 활용 사례	전자기 해석 Tool Maxwell 프로그램 소개/해석 Tool 활용 사례	전자기 해석 Tool Maxwell 프로그램 소개/해석 Tool 활용 사례		3	36
	교/강사	정태욱	정태욱	정태욱			
	장소	성훈관 강의실	성훈관 강의실	성훈관 강의실			
13일차	과목명	전동기 성능시험기 활용 실습/전동기의 속도-토크 능력 곡선 이해/속도제어 성능 평가/토크제어 성능 평가	전동기 성능시험기 활용 실습/전동기의 속도-토크 능력 곡선 이해/속도제어 성능 평가/토크제어 성능 평가	전동기 성능시험기 활용 실습/전동기의 속도-토크 능력 곡선 이해/속도제어 성능 평가/토크제어 성능 평가		3	39
	교/강사	정태욱	정태욱	정태욱			
	장소	성훈관 강의실	성훈관 강의실	성훈관 강의실			
14일차	과목명	기하학적 공차의 필요성/외국 도면에 영문으로 표시되는 약어	위치 및 형상규제 부호에 대한 내용	인차-미리 환산에 대한 방법		3	42
	교/강사	조길수	조길수	조길수			
	장소	1공학관	1공학관	1공학관			
15일차	과목명	데이터 및 최대실체치수(MMS), 최소실체치수(LMS) 개념	데이터 및 최대실체치수(MMS), 최소실체치수(LMS) 개념	형상규제부호, 위치규제부호 상세 및 측정 방법		3	45
	교/강사	조길수	조길수	조길수			
	장소	1공학관	1공학관	1공학관			
16일차	과목명	MMC 및 RFS 개념	직교좌표 공차 영역과 진위치 좌표 공차 영역	기능 게이지 설계 개념		3	48
	교/강사	조길수	조길수	조길수			
	장소	1공학관	1공학관	1공학관			
17일차	과목명	일반적 제조공정(1. casting 2. forging 3. molding 4. cutting 5. heat treatment 6. surface treatment 7. inspection 8. assembly 9. testing)	일반적 제조공정(1. casting 2. forging 3. molding 4. cutting 5. heat treatment 6. surface treatment 7. inspection 8. assembly 9. testing)	일반적 제조공정(1. casting 2. forging 3. molding 4. cutting 5. heat treatment 6. surface treatment 7. inspection 8. assembly 9. testing)		3	51
	교/강사	조길수	조길수	조길수			
	장소	1공학관	1공학관	1공학관			
18일차	과목명	CATIA V5 해석소개 & 유한요소법개론, 구조해석의 이해, 구조해석에 필요한 인자 구조해석의 판단, CAITA V5 해석 프로세스	CATIA V5 해석소개 & 유한요소법개론, 구조해석의 이해, 구조해석에 필요한 인자 구조해석의 판단, CAITA V5 해석 프로세스	CATIA V5 해석소개 & 유한요소법개론, 구조해석의 이해, 구조해석에 필요한 인자 구조해석의 판단, CAITA V5 해석 프로세스		3	54
	교/강사	이동섭	이동섭	이동섭			
	장소	1공학관	1공학관	1공학관			
19일차	과목명	CATIA V5 AMT(Advanced Meshing Tools) 소개 및 메쉬 생성 방법 / Meshing Methods(Beam Mesher, Surface Mesher)를 이용하여 1, 2차원 메쉬 생성 방법	CATIA V5 AMT(Advanced Meshing Tools) 소개 및 메쉬 생성 방법 / Meshing Methods(Beam Mesher, Surface Mesher)를 이용하여 1, 2차원 메쉬 생성 방법	CATIA V5 AMT(Advanced Meshing Tools) 소개 및 메쉬 생성 방법 / Meshing Methods(Beam Mesher, Surface Mesher)를 이용하여 1, 2차원 메쉬 생성 방법		3	57
	교/강사	이동섭	이동섭	이동섭			
	장소	1공학관	1공학관	1공학관			
20일차	과목명	Meshing Methods(Solid Mesher)를 이용하여 3차원 메쉬 생성 방법 CATIA V5 GSA에 있는 GPS워크벤치를 사용하여 단품 해석 실습	Meshing Methods(Solid Mesher)를 이용하여 3차원 메쉬 생성 방법 CATIA V5 GSA에 있는 GPS워크벤치를 사용하여 단품 해석 실습	Meshing Methods(Solid Mesher)를 이용하여 3차원 메쉬 생성 방법 CATIA V5 GSA에 있는 GPS워크벤치를 사용하여 단품 해석 실습		3	60
	교/강사	이동섭	이동섭	이동섭			
	장소	1공학관	1공학관	1공학관			
21일차	과목명	CATIA V5 GSA에 있는 GPS워크벤치를 사용하여 단품 해석 실습 CATIA V5 GSA에 있는 GAS워크벤치를 사용하여 조립품 해석 실습 (Contact, Slider, Fastened Connection 활용)	CATIA V5 GSA에 있는 GPS워크벤치를 사용하여 단품 해석 실습 CATIA V5 GSA에 있는 GAS워크벤치를 사용하여 조립품 해석 실습 (Contact, Slider, Fastened Connection 활용)	CATIA V5 GSA에 있는 GPS워크벤치를 사용하여 단품 해석 실습 CATIA V5 GSA에 있는 GAS워크벤치를 사용하여 조립품 해석 실습 (Contact, Slider, Fastened Connection 활용)	CATIA V5 GSA에 있는 GPS워크벤치를 사용하여 단품 해석 실습 CATIA V5 GSA에 있는 GAS워크벤치를 사용하여 조립품 해석 실습 (Contact, Slider, Fastened Connection 활용)	4	64
	교/강사	이동섭	이동섭	이동섭	이동섭		
	장소	1공학관	1공학관	1공학관	1공학관		

# 시간표

기관명 : 경남대학교 산학협력단 일자리창출지원사업단

과정명 : 스마트메카트로닉스 및 시스템구조설계

일수 및 시간 : 25일/80시간

시간 일자		1교시	2교시	3교시	4교시	1일 시간	누적 시간
		18:00 ~ 18:50	19:00 ~ 19:50	20:00 ~ 20:50	21:00 ~ 21:50		
22일차	과목명	CATIA V5 GSA에 있는 GDY를 사용하여 고유진동수해석 및 조화주파수응답해석 실습을 통해 고유진동모드해석 및 공진주파수를 분석 CATIA V5 DMU(Digital Mock-up) 기본 환경 및 개념소개	CATIA V5 GSA에 있는 GDY를 사용하여 고유진동수해석 및 조화주파수응답해석 실습을 통해 고유진동모드해석 및 공진주파수를 분석 CATIA V5 DMU(Digital Mock-up) 기본 환경 및 개념소개	CATIA V5 GSA에 있는 GDY를 사용하여 고유진동수해석 및 조화주파수응답해석 실습을 통해 고유진동모드해석 및 공진주파수를 분석 CATIA V5 DMU(Digital Mock-up) 기본 환경 및 개념소개	CATIA V5 GSA에 있는 GDY를 사용하여 고유진동수해석 및 조화주파수응답해석 실습을 통해 고유진동모드해석 및 공진주파수를 분석 CATIA V5 DMU(Digital Mock-up) 기본 환경 및 개념소개	4	68
	교/강사	이동섭	이동섭	이동섭	이동섭		
	장소	1공학관	1공학관	1공학관	1공학관		
23일차	과목명	DMU Navigator(DMN)이용 운동시뮬레이션 정의/DMU Space Analysis(SPA)이용 3차원 부품간의 인터페어런스 상태분석	DMU Navigator(DMN)이용 운동시뮬레이션 정의/DMU Space Analysis(SPA)이용 3차원 부품간의 인터페어런스 상태분석	DMU Navigator(DMN)이용 운동시뮬레이션 정의/DMU Space Analysis(SPA)이용 3차원 부품간의 인터페어런스 상태분석	DMU Navigator(DMN)이용 운동시뮬레이션 정의/DMU Space Analysis(SPA)이용 3차원 부품간의 인터페어런스 상태분석	4	72
	교/강사	이동섭	이동섭	이동섭	이동섭		
	장소	1공학관	1공학관	1공학관	1공학관		
24일차	과목명	DMU Kinematics(KIN) 및 DMU Kinematics(KIN)에 있는 저차대우 및 고차대우를 정의, 자유도(DoF)를 분석	DMU Kinematics(KIN) 및 DMU Kinematics(KIN)에 있는 저차대우 및 고차대우를 정의, 자유도(DoF)를 분석	DMU Kinematics(KIN) 및 DMU Kinematics(KIN)에 있는 저차대우 및 고차대우를 정의, 자유도(DoF)를 분석	DMU Kinematics(KIN) 및 DMU Kinematics(KIN)에 있는 저차대우 및 고차대우를 정의, 자유도(DoF)를 분석	4	76
	교/강사	이동섭	이동섭	이동섭	이동섭		
	장소	1공학관	1공학관	1공학관	1공학관		
25일차	과목명	DMU Fitting(FIT)을 이용한 제품의 부품장탈착성 분석 및 시뮬레이션 구현/DMU Optimizer(DMO)	DMU Fitting(FIT)을 이용한 제품의 부품장탈착성 분석 및 시뮬레이션 구현/DMU Optimizer(DMO)	DMU Fitting(FIT)을 이용한 제품의 부품장탈착성 분석 및 시뮬레이션 구현/DMU Optimizer(DMO)	DMU Fitting(FIT)을 이용한 제품의 부품장탈착성 분석 및 시뮬레이션 구현/DMU Optimizer(DMO)	4	80
	교/강사	이동섭	이동섭	이동섭	이동섭		
	장소	1공학관	1공학관	1공학관	1공학관		